

Cadre: (X, d) et (Y, δ) sont des espaces métriques. On évalue en plus espace vectoriel normé. $K = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} . E, F sont des K -evn. $n \in \mathbb{N}^*$

I. Définition, propriétés, Continuité et compacité

1) Définitions

Def. (1): Un espace topologique séparé Z est dit compact si de tout recouvrement de Z par des ouverts, on peut extraire un sous-recouvrement fini (propriété de Boel-Lebesgue (B.L.)).

Une partie $A \subset Z$ est dite compacte si elle l'est pour la topologie induite.

2) Z est dit séquentiellement compact si de toute suite de Z , on peut extraire une sous-suite qui converge dans Z (propriété de Bolzano-Weierstrass (B.W.)).

Ex. (2): Soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ suite de X et $x \in X$ tel que $x_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} x$.

Alors $\{x_n, n \in \mathbb{N}\} \cup \{x\}$ est compact.

Th. (3): (X, d) vérifie B.L. \Leftrightarrow (X, d) vérifie B.W.

Rq (4): Pas toujours vrai dans le cas d'un espace topologique.

Si $S = \{0, 1\}^{\mathbb{N}}$, alors $E = \{0, 1\}^S$ est compact mais non séquentiellement compact.

On s'intéressera dorénavant exclusivement à des espaces métriques.

2) Propriétés fondamentales. Lien avec la compacité

Prop. (5): 1) Une réunion finie de compacts est compacte.

2) Une intersection (quelconque) de compacts est compacte.

Prop. (6): 1) Si X est compact et $A \subset X$ est fermé, alors A est compact.

2) Soit $A \subset X$. Si A est compact, alors A est fermé et borné.

Prop. (7): Si (X, d) est compact, alors (X, d) est complet.

Def. (8): X est dit précompact si pour tout $\varepsilon > 0$, on peut recouvrir X par un nombre fini de boules ouvertes de rayon ε .

Ex. (3): $]0, 1[$ est précompact

Th. (10): (X, d) est compact \Leftrightarrow (X, d) est précompact et complet

3) Continuité et compacité: premières applications

Prop. (11): Si $f: X \rightarrow Y$ est continue et X est compact, alors $f(X)$ est compact

Th. (12): $[0, 1]$ est compact dans $(\mathbb{R}, |\cdot|)$.

Coro (13): Les parties compactes de \mathbb{R} sont les parties fermées et bornées

Coro (14): $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ est complet

Prop. (15): Si $f: X \rightarrow \mathbb{R}$ est continue et X est compact, alors f est bornée et atteint ses bornes.

Th. (16): (Rolle)

Soit $[a, b] \subset \mathbb{R}$ et $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continue, dérivable sur $]a, b[$.
Alors, il existe $c \in]a, b[$ tel que $f'(c) = 0$. $f(a) = f(b)$

Appl. (17): (égalité des accroissements finis) (la même...)

Th. (18): (Heine)

Si X est compact et $f: X \rightarrow Y$ est continue, alors f est uniformément continue.

Appl. (19): (sommes de Riemann)

Soit $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ continue et $S_n(f) = \frac{b-a}{n} \sum_{k=0}^{n-1} f(a + k \frac{b-a}{n})$ $n \geq 1$.

Alors $S_n(f) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \int_a^b f(t) dt$.

II. Théorème de Weierstrass. Théorème d'Ascoli.

1) Théorème de Weierstrass

Cadre (20): (X, d) est supposé compact. $\mathcal{C}(X, \mathbb{R}) = \mathcal{C}(X)$ est muni de d_{∞} , distance de la convergence uniforme. $(\mathcal{C}(X), d_{\infty})$ est complet.

Def. (21): Une partie $H \subset \mathcal{C}(X)$ est dite séparante si pour tout $x, y \in X$, il existe $h \in H$ telle que $h(x) \neq h(y)$.

32

[402]

31

30

31

73

74

31

128

[HL]

28

[402]

28

[402]

28

30

30

32

29

Th. (2): (Weierstrass)

Toute sous algèbre de $\mathcal{C}(X)$ séparante et contenant les fonctions constantes est dense dans $(\mathcal{C}(X), \|\cdot\|_\infty)$.

Ex. (3): 1) $\text{Lip}(X, \mathbb{R})$ est dense dans $\mathcal{C}(X)$

2) Soit $X \subset \mathbb{R}^n$ et $H = \{x \in X \mapsto P(x), P \in \mathbb{R}[x_1, \dots, x_n]\}$, alors H est dense dans $\mathcal{C}(X, \mathbb{R})$.

Appli. (4): (théorème des moments)

Soit $f: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ continue telle que $\int_0^1 x^n f(x) dx = 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$. Alors $f \equiv 0$.

2) Théorème d'Ascoli.

Cadenc (25): (X, d) et (Y, δ) sont compacts.

Def. (26): Une partie $A \subset \mathcal{C}(X, Y)$ est dite équicontinue si:

$\forall \epsilon > 0, \exists \eta > 0 / \forall x, y \in X, d(x, y) \leq \eta \Rightarrow \forall f \in A, \delta(f(x), f(y)) \leq \epsilon$

Th. (27): (Ascoli)

Soit $A \subset \mathcal{C}(X, Y)$. Sont équivalentes

- 1) A est équicontinue
- 2) A est relativement compacte, i.e. \bar{A} est compacte.

Appli. (28): (théorème de Montel)

Soit $\Omega \subset \mathbb{C}$ un ouvert. $\mathcal{H}(\Omega)$ est muni de la distance de la convergence uniforme sur tout compact de Ω . A est une partie de $\mathcal{H}(\Omega)$.

Alors, A est relativement compact SSI pour tout compact $K \subset \Omega$,

$$\sup_{f \in A} \sup_{z \in K} |f(z)| < +\infty.$$

III. Applications de la compacité en dimension finie

Th. (29): Sur \mathbb{R}^n , toutes les normes sont équivalentes.

Coro. (30): Si E est un \mathbb{K} -e.v. de dimension finie, alors

- 1) Les parties compactes de E sont les parties fermées et bornées
- 2) E est complet

même c. ex. si e.v. de $(f_n)_n$ et mais pas $(df_n)_n$

Th. (31): (Brouwer) (voir ANNEXE I)

Soit $B = \bar{B}(0, 1)$ la boule unité fermée de \mathbb{R}^n et $f: B \rightarrow B$ continue. Alors, f admet (au moins) un point fixe.

Prop. (32): Si E est de dimension finie, alors $\mathcal{L}(E, F) = \mathcal{L}_c(E, F)$.

Ex. (33): $\det: \mathcal{M}_n(\mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K}$ est continue. $\mathcal{GL}(n)$ est donc un ouvert de $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$.

Rq (34): Si E est un espace de Banach de dimension infinie, $\mathcal{GL}(E)$ est toujours un ouvert de $\mathcal{L}_c(E)$ mais c'est nettement plus difficile à montrer.

Th. (35): (ellipsoïde de John-Louwner)

Soit $K \subset \mathbb{R}^n$ un compact d'intérieur non vide. Alors, il existe un unique ellipsoïde centré en O de volume minimal contenant K .

Th. (36): (théorème spectral)

Soit $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n)$ un endomorphisme autoadjoint. Alors, f admet une valeur propre. Il existe alors une b.o.n. de \mathbb{R}^n de vecteurs propres de f .

Th. (37): (Riesz)

$(E, \|\cdot\|)$ est de dimension finie SSI $B_f(0, 1)$ est compacte.

Ex. (38): La boule unité fermée de $(\mathcal{C}^1[0, 1], \|\cdot\|_1)$ n'est pas compacte.

IV. Différentiabilité, holomorphie et compacité.

1) Différentiabilité

Th. (39): (inégalité des accroissements finis)

Soient $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ et $g: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ deux applications continues dérivables sur $]a, b[$ telles que: $\forall x \in]a, b[, \|df(x)\| \leq g(x)$.

Alors: $\|f(b) - f(a)\| \leq g(b) - g(a)$

Th. (40): Soit $U \subset \mathbb{R}^n$ et $(f_n)_n: U \rightarrow \mathbb{R}^p$ suite d'applications de classe \mathcal{C}^1 . Si:

- 1) $\exists x_0 \in U / (f_n(x_0))_n$ converge
 - 2) U est connexe
 - 3) $(df_n)_n$ converge localement uniformément vers $\phi: U \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^p)$.
- Alors, $(f_n)_n$ converge localement uniformément vers $f: U \rightarrow \mathbb{R}^p$ de classe \mathcal{C}^1 telle que $df(x) = \phi(x) \quad \forall x \in U$.

cat. 64 DVP 1

FRAN 229 DVP 2

600 244

56

FRAN

500

v. 117

[600]

306

[20]

149

154

[600] 50

118
[Tou] 89
Appl. (39): $\exp: \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est de classe \mathcal{C}^1 (et même \mathcal{C}^∞)
L'exponentielle matricielle joue un rôle fondamental dans la résolution des systèmes différentiels linéaires.

2) Holomorphic

Th. (40): Soit $\Omega \subset \mathbb{C}$ un ouvert et $(f_n)_n$ suite de $H(\Omega)$. On suppose que $(f_n)_n$ converge uniformément sur tout compact de Ω vers $f: \Omega \rightarrow \mathbb{C}$. Alors $f \in H(\Omega)$.

Appl. (41): On pose pour $s \in \mathbb{C}, \text{Re } s > 1$: $\zeta(s) = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^s}$
Alors ζ est holomorphe sur $\{s \in \mathbb{C}, \text{Re } s > 1\}$.

V. Décomposition polaire et conséquences

[MHeur] 348
Notations (42): $\mathcal{S}_n(\mathbb{R}) = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / {}^t M = M\}, \mathcal{O}_n(\mathbb{R}) = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / {}^t M = -M\}$
 $\mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}) = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / \forall X \in \mathbb{R}^n, {}^t X M X > 0\}$.

Th. (43): (décomposition polaire)
 $\mu: \mathcal{O}_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{S}_n^{++}(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$ est un homéomorphisme
 $(O, S) \mapsto OS$

371
Appl. (44): $\forall A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}), \|A\|_2 = \sqrt{e({}^t AA)}$
où $\|A\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2$ et $e(M) = \max \{|\lambda|, \lambda \in \text{Sp}(M)\}$

Appl. (45): Tout sous-groupe compact de $\mathcal{GL}_n(\mathbb{R})$ contenant $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ est $\mathcal{O}_n(\mathbb{R})$ lui-même

[Z0] 160
Lemme (46): Soit E un \mathbb{R} -e.v. de dimension finie et $K \subset E$ une partie compacte de E . Alors son enveloppe convexe $\text{co } K$ est compacte.

~ 205
Lemme (47): Soit E un espace de Hilbert réel et C une partie de E .
Alors: $x \in \overline{\text{co } C} \iff \forall f \in E^*, f(x) \leq \sup_{y \in C} f(y)$

Th. (42): Soit $B = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R}) / \|M\|_2 \leq 1\}$ où $\|M\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|Mx\|_2$
Alors, $\text{co } \mathcal{O}_n(\mathbb{R}) = B$.



~~Cadre: (X, d) est un espace métrique. On écrivra evn pour espace vectoriel normé. E, F sont des \mathbb{R} (ou \mathbb{C}) - evn.~~

I. Définitions. Premières propriétés

1) Définitions

~~Def. ①: Un espace topologique Z est dit compact s'il est séparé et si de tout recouvrement de Z par des ouverts, on peut extraire un sous-recouvrement fini (propriété de Borel-Lebesgue (B. 2.1)).~~

~~Z est dit séquentiellement compact s'il est séparé et si de toute suite de Z , on peut extraire une sous-suite qui converge dans Z (propriété de Bolzano-Weierstrass (B. 1.1)).~~

~~Ex. ②: Soit $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$ suite de X et $x \in X$ tels que $x_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} x$.~~
Alors $\{x_n, n \in \mathbb{N}\} \cup \{x\}$ est compact

~~\mathbb{R}^q~~

ANNEXE

Th. ③1: (Brouwer)

